

Universidad Centro Occidental
“Lisandro Alvarado”
Decanato de Ciencias

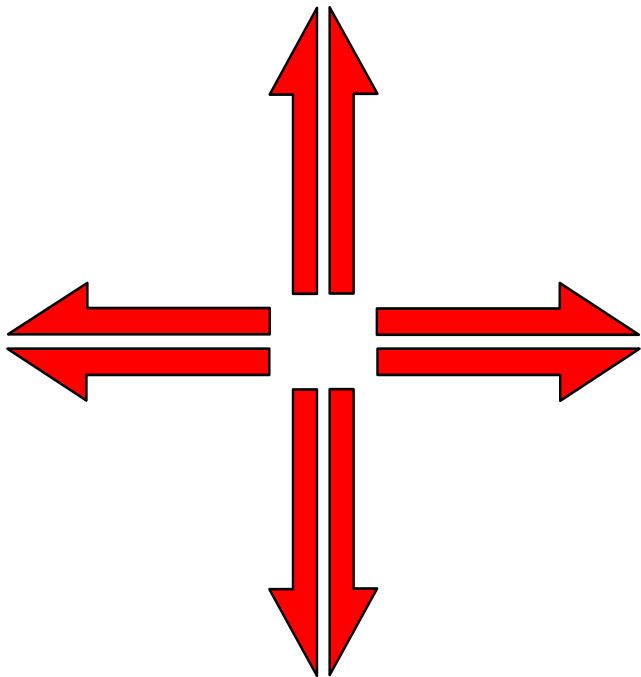
**COORDINACIÓN Y SINCRONIZACIÓN
ENTRE
PROCESOS**

PROCESOS CONCURRENTES

- **CONCURRENCIA:** Capacidad del sistema operativo de realizar actividades simultáneas
- **PROCESOS CONCURRENTES:** Si dos o más procesos pueden ser ejecutados por el computador en paralelo, diremos que dichos procesos son concurrentes.

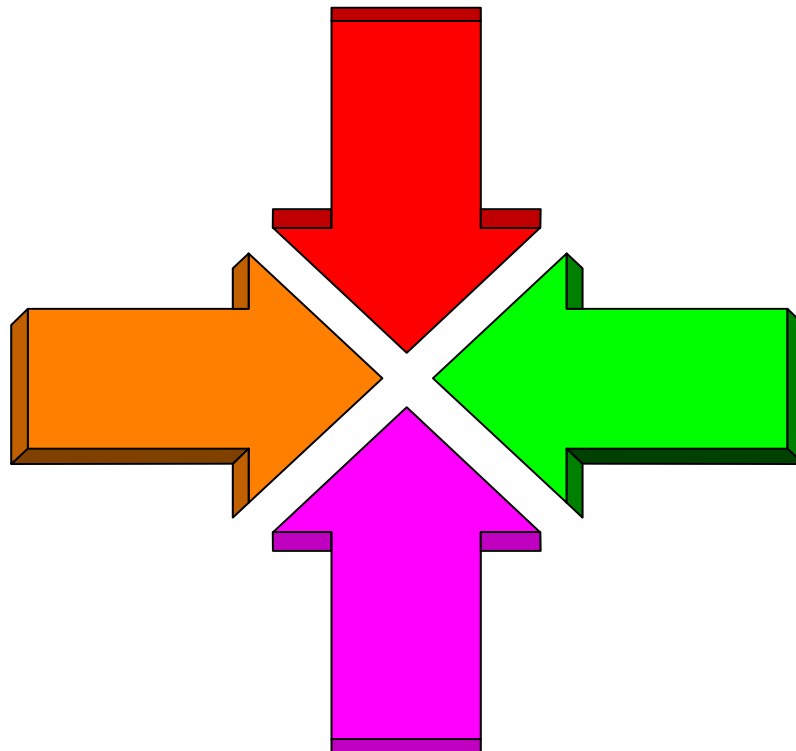
TIPOS DE PROCESOS

◆ INDEPENDIENTES



◆ COOPERATIVOS:

Sincronización



ESTRUCTURA DE CONTROL PARA INDICAR CONCURRENCIA

COBEGIN

acción 1;

acción 2;

.

.

acción n

COEND

Conjunto de instrucciones
que
se ejecutarán en paralelo.

ESTRUCTURA DE CONTROL PARA INDICAR CONCURRENCIA

➤ Ejemplo 1: Determinar el valor máximo entre A,B,C,D suponiendo que el computador tiene disponible la función MAX (X1,X2)

COBEGIN

M1:=MAX(A,B);

M2:=MAX(C,D);

COEND

M:=MAX(M1,M2);

ESTRUCTURA DE CONTROL PARA INDICAR CONCURRENCIA

➤ Ejemplo 2: Evaluar la siguiente expresión
numérica $R := (A+B) * (C+D) - (E-F)$

COBEGIN

R1:=A+B;

R2:=C+D;

R3:=E-F;

COEND

R4:=R1*R2;

R5:=R4-R3;

ESTRUCTURA DE CONTROL PARA INDICAR PARALELISMO

Ejemplo 3:

A:=5;

COBEGIN

WRITE (A);

A:=0;

COEND

CONDICIÓN DE CARRERA

- Cuando se maneja sincronización estándar y se observan actualizaciones al mismo tiempo, en la cual una se va a hacer primero que la otra, se denomina “Condición de Carrera”.

PRIMITIVAS DE EXCLUSIÓN MUTUA

➤ Se implementan a través de dos instrucciones:

– ENTRAR_EXCLUSION_MUTUA

– SALIR_EXCLUSION_MUTUA

```
m Exclusion_Mutua;  
  Frecuencia:Integer;  
  Ejecucion:boolean;
```

```
Procedure Observador;
```

```
  Ejecucion do
```

```
    Observar_Evento;
```

```
    ENTRAR_EXCLUSION_MUTUA;
```

```
    Frecuencia:=Frecuencia+1;
```

```
    SALIR_EXCLUSION_MUTUA
```

```
Procedure Reportero;
```

```
  begin
```

```
    while Ejecucion do
```

```
      begin
```

```
        ENTRAR_EXCLUSION_MUTUA;
```

```
        write(Frecuencia);
```

```
        Frecuencia:=0;
```

```
        SALIR_EXCLUSION_MUTUA;
```

```
      end
```

```
    end;
```

PRIMITIVAS DE EXCLUSIÓN MUTUA

BEGIN

Frecuencia:=0;

COBEGIN

Observador;

Reportero;

COEND

END.

SECCIÓN CRÍTICA

- ◆ La exclusión mutua permite el manejo adecuado de los procesos concurrentes asíncronos.
- ◆ Cuando un proceso obtiene acceso a datos y recursos compartidos, se dice que el *conjunto de instrucciones* que los manipulan conforman una **SECCIÓN CRÍTICA**

REQUISITOS QUE SE DEBEN CUMPLIR PARA EL MANEJO DE SECCIONES CRÍTICAS

Exclusión Mutua:

Si un proceso se está ejecutando en su sección crítica, entonces ningún otro proceso se puede estar ejecutando en su sección crítica en ese mismo tiempo.

REQUISITOS QUE SE DEBEN CUMPLIR PARA MANEJO DE SECCIONES CRÍTICAS

Progreso:

ningún proceso se está ejecutando en su sección crítica y existen procesos que desean entrar a sus secciones críticas, entonces sólo aquellos procesos que no se encuentran ejecutando otras actividades, pueden participar en la decisión de cuál será el siguiente en entrar en la sección crítica y esta sección no puede postergarse indefinidamente.

REQUISITOS QUE SE DEBEN CUMPLIR PARA EL MANEJO DE SECCIONES CRÍTICAS

➤ Espera Limitada:

Debe existir un límite sobre el número de veces que se permite que los demás procesos entren en su sección crítica, después de que un proceso haya efectuado una solicitud de entrar a su sección crítica y antes que la solicitud sea concedida. No se puede posponer a un proceso en espera indefinida para entrar a su sección crítica.

ESPERA ACTIVA

- Mientras un proceso se encuentre esperando a que otro proceso termine de culminar las actividades de su sección crítica, se dice que el proceso que espera se encuentra en **ESPERA ACTIVA**.

NCRONIZACIÓN DE ROCESOS

SEMÁFORO:

Es una variable numérica entera de tipo protegida (sólo la maneja el sistema operativo) que se manipula a través de operaciones atómicas bien definidas:

* **WAIT = DOWN = P(S)**: while $S \leq 0$ do;

$S := S - 1$;

* **SIGNAL = UP = V(S)**: $S := S + 1$;

NCRONIZACIÓN DE ROCESOS

Adicionalmente definiremos un procedimiento:

INICIA_SEMAFORO (S, VALOR);

donde se asigna el contenido de valor al semáforo S. (S := VALOR;)

Los semáforos y sus operaciones se encuentran implementadas en el núcleo (KERNEL) del sistema operativo.

NCRONIZACIÓN DE ROCESOS

➤ TIPOS:

- **Binarios:** Toman solamente los valores 0 ó 1.
- **Contadores:** Su contenido puede ser mayor de 1.

Usos:

- Para el manejo de las **secciones críticas**.
- Para el acceso y uso de **recursos**.

IMPLEMENTACIÓN DE LAS OPERACIONES BRE SEMÁFORO SIN ESPERA OCIOSA

```
TYPE SEMAFORO = RECORD
```

```
    Valor: Integer;
```

```
    Lista: Lista_de_procesos.
```

```
END;
```

```
P(S): S.Valor:=S.Valor-1;
```

```
    If S.Valor < 0 then begin
```

```
        Agregar proceso de Semáforo.lista;
```

```
        Bloquear (Proceso)
```

```
    end;
```

IMPLEMENTACIÓN DE LAS OPERACIONES BRE SEMÁFORO SIN ESPERA OCIOSA

): S.Valor := S.Valor +1;

If S.Valor <= 0

then begin

 Remover proceso de Semáforo.Lista;

 Activar (Proceso)

end;

UJO DE SEMÁFOROS PARA EL MANEJO DE SECCIONES CRÍTICAS

semaforo;

Activo:semaforo;

Ejecucion:boolean;

re proceso_uno;

Ejecucion do

dades_preliminares_uno;

ctivo);

ion_critica_uno;

ctivo);

_actividades_uno;

Procedure proceso_dos;

begin

while Ejecucion do

begin

Actividades_preliminares_dos;

P(Activo);

Seccion_critica_dos;

V(Activo);

otras_actividades_dos;

end

end;

IMPLEMENTACIÓN DE LAS OPERACIONES BRE SEMÁFORO SIN ESPERA OCIOSA

BEGIN

IniciaSemaforo(Activo,1);

COBEGIN

Proceso_uno;

Proceso_dos;

COEND

END.

PROBLEMA DEL PRODUCTOR Y CONSUMIDOR

```
var m:array[0..9] of integer;
    critica,vacios,llenos:Semaforo;
```

```
Procedure Productor;
```

```
begin
while ejecucion do
begin
obtener_dato;
P(Vacios);
P(Critica);
Introducir_dato_buffer;
V(Critica);
V(Llenos);
```

```
end
```

```
Procedure Consumidor;
```

```
begin
while ejecucion do
begin
P(Llenos);
P(Critica);
Tomar_dato_buffer;
V(Critica);
V(Vacios);
Utilizar_Dato
```

```
end
```

```
end;
```


PROBLEMA DEL PRODUCTOR Y CONSUMIDOR

BEGIN (*principal*)

IniciaSemaforo (critica, 1);

IniciaSemaforo (vacios, n);

IniciaSemaforo (llenos, 0);

COBEGIN

Productor;

Consumidor;

COEND;

END. (*PRODUCTOR_Y_CONSUMIDOR*)

PROBLEMA DEL BARBERO DORMILON

```
Barbero_Dormilon;  
barbero,cliente,critica:semaforo  
esperando:Integer  
cantidad:Boolean;  
cantidad_Barbero;  
  
ejecucion do  
in  
clientes);  
critica);  
esperando=Esperando-1;  
Barberos);  
critica);  
cortar_el_pelo;
```

```
procedure cliente;  
begin  
  P(critica);  
  If esperando<Cantidad_Sillas;  
  then begin  
    Esperando:=Esperando+1;  
    V(clientes);  
    V(critica);  
    P(barbero);  
    Obtener_corte_de_pelo;  
  end  
  else V(critica);
```

PROBLEMA DEL BARBERO DORMILON

BEGIN (*principal*)

IniciaSemaforo (clientes,0);

IniciaSemaforo (barbero,0);

IniciaSemaforo (critica,1);

COBEGIN

Barbero;

Cientes;

COEND

END.

HARDWARE DE SINCRONIZACIÓN

1- TEST_AND_SET

Es una instrucción de hardware especial que permite probar y modificar el contenido de un dato “atómicamente”.

```
function Test_And_Set (var valor:boolean):boolean;  
begin  
    Test_and_set:=valor;  
    Valor:=True;  
end
```

so del Test_and_Set

Entrar:= False;

repeat

While Test_and_Set (Entrar) do ;

SECCIÓN CRÍTICA

Entrar := False;

until Ejecución = False

HARDWARE DE SINCRONIZACIÓN

La instrucción SWAP

Es una instrucción de hardware especial que permite intercambiar el contenido de dos datos (o variables) "atómicamente".

Procedure SWAP (A,B) ;

var temp:boolean;

begin

temp:=a;

a:=b;

b:=temp

end

so del SWAP

Entrar:= False;

REPEAT

Clave:= True;

Repeat

SWAP (Entrar, Clave);

until Clave = false

SECCIÓN CRÍTICA

Entrar := False;

UNTIL Ejecución = false;

MONITORES

- **Es una herramienta de sincronización.**
- **Posee una estructura propia. Es una colección de procedimientos, variables y estructuras de datos que se agrupan en un módulo especial.**
- **Los procesos pueden llamar a los procedimientos de un monitor siempre que lo requieran, pero no pueden acceder directamente las estructuras de datos internas del monitor.**

MONITORES: CARACTERÍSTICAS

- 1- Sólo un proceso puede estar activo en el monitor en un mismo instante.**
- 2- Los monitores son una construcción de lenguaje de programación.**
- 3- Cuando un proceso X llama a un procedimiento del monitor, las primeras instrucciones del procedimiento chequearán si otro proceso Y está actualmente activo dentro del monitor. Si es así, el proceso llamador X será suspendido hasta que el otro proceso Y abandone el monitor.**
- 4- Las variables locales de un monitor sólo pueden ser accesadas por los procedimientos definidos internamente en el monitor.**
- 5- Libera al programador de la necesidad de exclusión mutua.**

¿CÓMO MANEJAN LOS MONITORES, LA ASINCRONIZACION DE PROCESOS MANEJO DE DE LOS RECURSOS COMPARTIDOS.

- ▶ **1- Uso de variables de condición.**
- ▶ **2- Estas variables de condición se accesan con dos operaciones:**
 - * **WAIT (espera)**
 - * **SIGNAL (señalar)**
- ▶ **3- La operación WAIT(x) significa que el proceso que la invoca, es suspendido hasta que otro proceso invoque la operación Signal (x).**

Esto significa que la operación SIGNAL(X) "despierta" a un proceso suspendido sobre la variable de condición X.

MONITORES: Ejemplo.

for ASIGNADOR_RECURSO;

Recurso_uso: Boolean;

Recurso_libre: Condition;

procedure Obtener_Recurso;

if Recurso_Uso
then Wait (Recurso_libre)

end (* Principal *)

Recurso_uso:= False;

procedure Devolver_Recurso;

begin

Recurso_uso:= False;
Signal (Recurso-Libre)

end;

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

Esquemas de comunicación:

Memoria compartida:

- Los procesos se comunican a través de variables compartidas.
- El sistema operativo provee la memoria compartida.
- El programador tiene la responsabilidad de proveer comunicación.

COMUNICACIÓN ENTRE PROCESOS

ii) Sistema de mensajes:

- El sistema operativo tiene la responsabilidad de proveer comunicación.

- Operaciones:

* SEND (enviar)

* RECEIVE (recibir)

Los mensajes
pueden ser de
tamaño
fijo o variable

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

ENLACE DE COMUNICACION (LINK)

- Debe existir entre dos procesos que deseen comunicarse.
- Pueden ser:
 - Físicos: - Memoria Compartida.
 - Bus de Hardware.
 - Red de Interconexión.
 - Lógico: Deben definirse e implementarse.

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

TIPOS DE COMUNICACION.

A- Directa: - Proceso fuente y proceso destino.

- Operaciones:

SEND (P,Mensaje)

RECEIVE (Q,Mensaje)

- Simétrica: Comunicación uno a uno.

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

PROPIEDADES DEL LINK EN LA COMUNICACION DIRECTA

- i) Se establece automáticamente entre cada par de procesos comunicantes.
- ii) Entre cada par de procesos que se comunican existe sólo un "LINK".
- iii) Un Link está asociado exactamente con dos procesos.
- iv) El link es bidireccional.

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

Ejemplo: Caso Productor - Consumidor.

Procedure Productor;

Begin

Repeat

.

.

Producir un_item en next p

.

SEND(consumidor,next p)

.

Until False

End;

Procedure Consumidor;

Begin

Repeat

.

.

Receive(producer,next c)

.

consumir item desde next c

.

Until False

End;

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

- B. INDIRECTA: - Los mensajes son enviados y recibidos a través de buzones
- Cada buzón tiene su propia identificación.
 - Operaciones: SEND(A,mensaje)
RECEIVE(A,mensaje)
donde A es el buzón.
 - Asimétrica: Es de uno a varios.

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

PROPIEDADES DEL LINK EN LA COMUNICACION INDIRECTA.

- i) Se establece entre dos procesos si tiene un buzón compartido.
- ii) Un Link puede estar asociado con más de dos procesos.
- iii) Entre cada par de procesos que se comunican puede existir más de un Link.
- iv) Puede ser unidireccional o bidireccional.

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

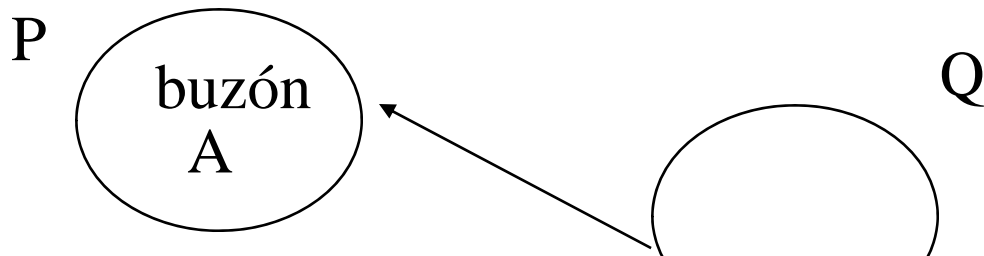
PROPIETARIOS DE UN BUZON (MAILBOX).

- Un proceso P = Propietario -> P sólo lee de A.
 Q = Usuario -> Q sólo escribe en A

- El sistema Operativo:

Ofrece mecanismos para:

- Crear un nuevo buzón.
- Enviar y recibir mensajes.
- Destruir un buzón.



COMUNICACION ENTRE PROCESOS

MPES:

- Generalmente se usa entre un proceso enviador y un proceso consumidor.
- Los mensajes son de tamaño fijo.

BUFFERING:

Se refiere a la cantidad de mensajes que pueden residir temporalmente en “un link”.

Esta propiedad puede verse como una “cola de mensajes” que está relacionada (unida) al link.

COMUNICACION ENTRE PROCESOS

FORMAS (COLAS)

i) Capacidad cero: - El link no puede tener ningún mensaje esperando en el.

ii) Capacidad Limitada: A lo sumo “n” mensajes pueden residir en la cola del link.

iii) Capacidad Ilimitada: La cola tiene potencialmente longitud infinita.